# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

05-193860

(43) Date of publication of application: 03.08.1993

(51)Int.CI.

B66B 5/26

(21)Application number: 04-226060

(71)Applicant: INVENTIO AG

(22)Date of filing:

25.08.1992

(72)Inventor: LAMB MILES P

(30)Priority

Priority number: 91 751089

Priority date: 28.08.1991

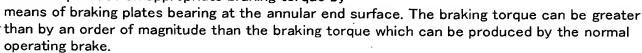
Priority country: US

## (54) EMERGENCY BRAKE APPARATUS FOR ELEVATOR

(57) Abstract:

PURPOSE: To provide an improved emergency brake apparatus for an elevator, a hoisted elevator in particular.

CONSTITUTION: An additional emergency brake apparatus is provided for an elevator including a car, a balance weight, a winding up rope, a drive rope sheave 1. a brake, a motor and an elevator car safety. The emergency brake apparatus acts directly on the drive sheave and is intended to accomplish emergency braking in the upward direction of travel of the car. A starshaped brake element 5 located at the shaft 7 of the drive sheave 1 is permanently pressed by a cup spring 6 against an annular end surface of the drive rope sheave. and normally rotates together with the shaft of the drive rope sheave. In the event of overspeed in the upward travel direction of the car, starting-up mechanisms 12 and 6 displace an arresting bolt 11 between spokes of the star- shaped brake element, block the brake element and thus produce an appropriate braking torque by



## **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]
[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration] [Date of final disposal for application]

BEST AVAILABLE COPY



(19) 日本国特許庁(JP)

# (12)公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-193860

(43) 公開日 平成5年(1993)8月3日

(51) Int. Cl. 5

識別記号

庁内整理番号

FΙ

技術表示箇所

B66B 5/26 9243 - 3 F

審査請求 未請求 請求項の数9

(全7頁)

(21) 出願番号

特願平4-226060

(22) 出願日

平成4年(1992)8月25日

(31) 優先権主張番号 751089

(32)優先日

1991年8月28日

(33) 優先権主張国

米国(US)

(71)出願人 390040729

インベンテイオ・アクテイエンゲゼルシヤ

INVENTIO AKTIENGESE LLSCHAFT

スイス国、ツエーハー-6052・ヘルギスビ

ル、ゼーシュトラーセ・55

(72) 発明者 マイルス・ピー・ラム

アメリカ合衆国、ニュー・ジヤージー、ベ ツドミンスター、イートン・ストリート・

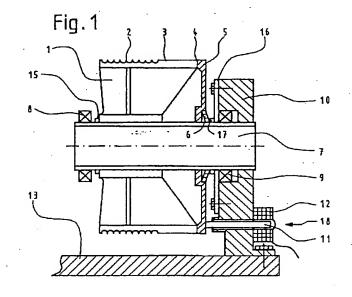
(74)代理人 弁理士 川口 義雄 (外2名)

(54) 【発明の名称】エレベータ用の非常ブレーキ装置

#### (57) 【要約】

【目的】 エレベータ、特に牽引エレベータのための改 善された非常ブレーキを提供する。

【構成】 追加の非常ブレーキ装置が、エレベータ箱、 バランスウエイト、巻上げロープ、駆動ロープ車1、ブ レーキ、モータ、エレベータ箱安全装置を含むエレベー タに与えられる。非常ブレーキ装置は駆動ロープ車に直 接的に作用して、エレベータ箱の上昇移動方向における 非常制動を行う。駆動ロープ車1の軸7に配置された星 形車5の形のブレーキ要素が、駆動ロープ車の環状端部 表面4に対してカップ状ばね6によって恒久的に押し付 けられ、通常は駆動ロープ車の軸と共に回転する。エレ ベータ箱の上昇移動方向における速度過剰の際に、起動 機構12、6が星形車形のブレーキ要素のスポークの間に 制動ボルト11を動かしブレーキ要素を阻止し、前記環状 端部表面を圧迫するブレーキプレートによって適切な制 動トルクを発生させる。この制動トルクは、通常の操作 ブレーキによる制動トルクよりも桁違いに大きい。



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 エレベータ箱、バランスウエイト、巻上 げロープ、駆動ロープ車、ブレーキ、モータ、エレベー タ箱安全装置を含むエレベータのための非常ブレーキ装 置であって、エレベータ箱を駆動するための且つ端部表 面を有する回転可能な駆動ロープ車と、ブレーキ星形車 を含むブレーキ要素と、前記回転可能な駆動ロープ車と の協働的な回転運動のために前記ブレーキ要素を装着す るための手段と、前記駆動ロープ車の端部表面に対して 前記ブレーキ星形車をばね力によって連続的に押し付け 10 るための手段と、軸方向に移動可能な制動ボルトと、前 記ブレーキ星形車との噛み合いのために前記軸方向に移 動可能な制動ボルトを軸方向に移動させるための手段と を含み、前記軸方向に移動可能な制動ボルトが、前記ブ レーキ星形車と噛み合う時に、そのブレーキ星形車の回 転運動を阻止し且つ前記駆動ロープ車における制動トル クを生じさせる非常ブレーキ装置。

【請求項2】 前記駆動ロープ車のための軸と、環状の端部表面を画定する前記駆動ロープ車の端部表面をも更に含み、前記ブレーキ星形車が、前記駆動ロープ車の軸 20上で軸方向に移動可能なハブと、半径方向に配置されたスポークと、前記駆動ロープ軸の前記環状端部表面を圧迫するブレーキプレートとを含む請求項1に記載の非常ブレーキ装置。

【請求項3】 更に軸受ブロックも含み、前記ブレーキ 星形車との噛み合いのために前記軸方向に移動可能な制 動ボルトを軸方向に移動させるための前記手段が、前記 軸受ブロックに装着された起動機構を含み、前記起動機 構が、ソレノイドと、前記制動ボルトと協働する圧縮ば ねと、前記制動ボルトを移動可能な形で装着するための 30 スリーブ軸受とを含む請求項1に記載の非常ブレーキ装 置。

【請求項4】 前記駆動ロープ車の端部表面に対して前記プレーキ星形車をばね力によって連続的に押し付けるための前記手段が、前記駆動ロープ車の環状端部表面に対する前記プレーキ星形車の静止圧迫を可能にするカップ状ばねと、前記駆動ロープ車の軸上に装着されたスペーサリングとを含み、前記カップ状ばねが、前記ハブと前記スペーサリングとの間に配置されている請求項2に記載の非常ブレーキ装置。

【請求項5】 前記制動ボルトが、磁気伝導性の部分及び磁気非伝導性の部分を含む請求項1に記載の非常ブレーキ装置。

【請求項6】 前記制動ボルトが、球形に丸められた端部表面と、衝突リングと、スイッチを起動するための端部衝突カラーも更に含む請求項5に記載の非常ブレーキ装置。

【請求項7】 前記ソレノイドが巻き線を含み、機械式 速度リミッタが前記ソレノイドの巻き線に給電する作用 接点を有する請求項3に記載の非常ブレーキ装置。 【請求項8】 前記ソレノイドが巻き線を含み、機械式速度リミッタが前記ソレノイドの巻き線の給電を遮断する休止接点を有する請求項3に記載の非常ブレーキ装置

2

【請求項9】 牽引エレベータのための非常ブレーキ装置であって、この非常ブレーキ装置が、エレベータ箱を移動させるための且つ端部表面を有する回転可能な駆動ロープ車と、前記回転可能な駆動ロープ車との協働的な回転運動のために装着されたスポーク付きブレーキ要素をばね力によって連続的に押し付けるための手段と、制動ボルトと、前記スポーク付きブレーキ要素との有効制動噛み合い状態へと前記制動ボルトを移動させるための手段とを含み、前記制動ボルトが、有効制動噛み合い状態にある時に、前記スポーク付きブレーキ要素の回転運動を阻止し且つ前記駆動ロープ車において制動トルクを生じさせる非常ブレーキ装置。

### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、エレベータ箱、バランスウエイト、巻上げロープ、駆動ロープ車、ブレーキ、モータ、エレベータ箱安全装置、前記駆動ロープ車に直接的に作用するこの追加の非常ブレーキを含む、エレベータ、特に牽引エレベータのための新たな改善された非常ブレーキ装置に係わる。

## [0002]

40

50

【従来の技術】上記のタイプのエレベータ設備は、レール安全装置の形の前記エレベータ箱安全装置を有し、このレール安全装置は、下降方向のエレベータ箱の移動速度が過剰である時に、機械式の速度リミッタによって起動される。エレベータの走行中には、通常の操作ブレーキが抑速ブレーキとして働き、安全装置回路内に配置された接点の応答によって、この操作ブレーキがそのエレベータの両方向における非常停止を起動する。

【0003】将来において制定される可能性がある、よ り厳重な安全要件とより厳格な安全法規を満たすために は、通常のブレーキ装置から独立的に機能し且つレール 安全装置よりも以前に起動する、追加のブレーキ装置が 必要とされている。この追加のブレーキ装置は、特に、 エレベータの上昇移動方向において、制御された再現可 能な非常制動効果を生じさせなければならない。上昇移 動するエレベータの制動は、一方では、1 「g 」の減速 を越えてはならず、他方では、例えば 5~ 7m/sec² の 減速を可能にしなければならない。 その操作ブレーキ は、駆動荷重の場合、即ち降下移動方向における満員の エレベータ箱と上昇移動方向における空のエレベータ箱 の場合に、1m/sec²より僅かに大きい減速だけが可能 であるにすぎないが故に、この目的には適していない。 これとは対照的に、レール安全装置の場合には、1「g 」よりも大きな減速が得られ、従ってレール安全装置

3

•

はロープの弛みや他の作用の故に上昇移動方向には使用されない。これに加えて、起動されたレール安全装置の解除には、典型的にはその安全装置の噛み合い場所でのレールの再工事の必要性といった、非常に大きな費用が伴う。

【0004】1990年5月8日付で交付された、「牽引エ レベータにおける偶発的な動きを防止するための安全装 置機構(Safety Mechanism for Preventing Unintended Motion in Traction Elevators)」と表題された米国特 許第 4,923,055号では、ブレーキ片が備えられ且つばね 10 によって予め偏らされたブレーキてこが駆動ロープ車の 端面の両側に配置される解決策が説明される。これらの ブレーキレバーは、そのブレーキ片と共に、起動又は止 め金機構によって駆動ロープ車の端面に対して横方向に 押し付けられ、その結果として適切な制動効果が得られ る。この止め金の作動はソレノイド又は電磁石によって 間接的にもたらされ、このソレノイド又は電磁石は伝動 レバー又は止め金を放出し、その後で駆動ロープ車の半・ 径方向ボスがその伝動レバー又は止め金に噛み合って、 それを起動させる。その後で、依然として開いたままの 20 非常ブレーキの機械式の外れ止めが排除され、ブレーキ レバーが、予めバイアスされたばねによって決定される 力によって駆動ロープ車と噛み合い、そのエレベータ箱 に制動作用を及ぼす。この安全装置機構は、エレベータ 設備に対する構造的な付加物として設計され、数多くの 構成要素を含み、その安全装置機構の起動の後では、そ の待機状態又はスタンバイ状態に手作業でリセットされ なければならない。

【0005】1990年12月18日に交付された「エレベータのロープ車ブレーキ安全装置(Elevator Sheave Brake S 30 afety)」と表題された米国特許第 4,977,982号と、1991年 4月16日に交付された「エレベータ安全装置(Elevator Safety)」と表題された米国特許第 5,007,505号の各々は、ブレーキ要素が駆動ロープ車又は牽引ロープ車に向けて接線方向に案内され、ばねの予備偏りとは別に、伝動効果によって機械的なサーボ作用が働き始める非常ブレーキ装置を開示する。しかし一定の制動トルクを再現することは非常に困難である。更にこれらの従来技術の非常ブレーキは両方とも、後から改造によって取り付けられる構造として設計される。 40

#### [0006]

【発明が解決しようとする課題】従って、上記の理由から、従来技術の上記の欠点と限界を伴わない改善された 非常ブレーキ装置を提供することが、本発明の第1の目 的である。

【0007】本発明の別の更に明確な目的は、駆動装置の中に構造的に完全に一体化され、確定された制動トルクを再現し、比較的数少ない部品しか含まず、且つ制御装置によってその待機状態又はスタンバイ状態にリセットされることが可能な、改善された非常ブレーキ装置を 50

提供することである。

[8000]

【課題を解決するための手段】説明が進むにつれて次第に容易に明らかに成るだろう本発明のこうした目的と更に別の目的とを実現するために、本開発の非常ブレーキ装置は、特に、ブレーキ星形車の形のブレーキ要素が備えられるという特徴によって明確に示され、このブレーキ星形車は、ばね力によって駆動ロープ車の端部表面又は端面に対して連続的に押し付けられ、通常は前記駆動ロープ車と共に回転する。これに加えて、例えば制動ボルトのような形の軸方向に移動可能な制動要素が、そのブレーキ星形車と噛み合う時には、そうしたブレーキ星形車を阻止し且つそれによって制動トルクを生じさせる。

4 .

【0009】更に別の特徴によって、この星形車の形の 又はスポーク付きのブレーキ要素は、駆動ロープ車の軸 上を軸方向に移動可能なハブと、半径方向に配置された スポークと、前記駆動ロープ車の環状の端部表面によっ て構成される端部表面を圧迫するブレーキパッド又はブレーキプレートとを含む。

【0010】更に、起動機構が軸受ブロックに固定され、制動ボルトを軸方向に動かす。この起動機構は、ソレノイドと、前記制動ボルトと協働する圧縮ばねと、前記制動ボルトを可動的に装着するためのスリーブ又は滑り軸受とを含む。

【0011】駆動ロープ車の環状端部表面に対するブレーキ星形車の静止圧迫を可能にする、カップ状ばね又は円板ばねが使用されることが有利である。このカップ状ばね又は円板ばねは、駆動ロープ車のハブとそのスペーサリング又はスリーブとの間に配置される。

【0012】別の側面によって、その制動ボルトは磁気 伝導性の部分と非磁気伝導性の部分を含む。 更にこの制 動ボルトは、球形に丸められた端部表面と、衝突リング 又は止めリングと、スイッチを起動する端部衝突カラー 又は止めカラーとを含む。

【0013】更に、前記ソレノイドの巻き線を給電する 作用接点を有する機械式速度リミッタが備えられてい る

【0014】別の実施例では、その機械式速度リミッタ 40 は、前記ソレノイドの巻き線の給電を遮断する休止接点 を有してもよい。

【0015】本発明の更に重要な利点の1つは、そのブレーキ作用部品が駆動ロープ車の構成要素であり、非常ブレーキ動作の開始以前に、望ましいブレーキ圧力を伴ってブレーキ表面を圧迫するという点にある。

### [0016]

【実施例】以下の本発明の詳細説明に対して考察が加えられる時に、本発明がより良く理解され、上記の目的以外の本発明の目的が明らかになるだろう。そうした説明は添付の図面を参照して行われる。

【0017】さて図面について述べれば、本発明の基本 的な原理と概念を当業者が容易に理解することが必要と されるが故に、図解を単純化するために、非常ブレーキ 装置の構造の必要にして十分な要素だけがここで図示さ れていることが理解されるべきである。

【0018】さて図1に特に注目すると、駆動ロープ車 の軸7が、ころ軸受8、9又はそれと同等の構造によっ て、回転可能な形でその軸の両端部において装着されて いる。ロープ溝2とブレーキ片表面3を含む駆動ロープ 車又は牽引ロープ車1が、その駆動ロープ車軸7の上に 10 プレスばめ又は他の適切な方法で固定され、止めリング 又は衝突リング15によって、ころ軸受8の方向に動くこ とがないように固定される。他方のころ軸受りが軸受ブ ロック10内に配置され、軸受ブロック10にボルト止め又 は他の適切な方法で固定された軸受カバー又は囲い部材 16によって密閉されている。この軸受ブロック10は、ベ ッドプレート13に装着される。スペーサリング又はスリ ーブ17と、予め偏向されたカップ状ばね又は円板ばね6 と、ブレーキ星形車5の形のブレーキ要素とが、軸受力 バー16と駆動ロープ車1の間において、駆動ロープ車の 20 軸7に同中心に配置されている。予めバイアスされたカ ップ状ばね又は円板ばね6は、駆動ロープ車1の環状の 端部表面又は端面4に対して、スポーク付きブレーキ要 素又はブレーキ星形車5を押し付ける。ブレーキ星形車 5を起動するための起動機構又は止め金機構18は、例え ば制動ボルト11とソレノイド12の形の、ここで示される 制動要素を含む。

【0019】図2を検討すると、都合良くブレーキ片が 参照番号14で示されている。ブレーキ星形車5は、ハブ 5.1 と、半径方向に延びるスポーク5.2 と、駆動ロープ 30 車1の環状の端部表面又は端面4を圧迫するブレーキプ レート又はブレーキパッド5.3 とを含む。

【0020】起動機構又は止め金機構18が図3に示され ている。制動ボルト11が、スリーブ軸受又は滑り軸受1 9、20によって、軸受ブロック10の穴23の中を容易に軸 方向移動可能であるように装着されている。ここでは制 動ボルト11は、右側に示される側に位置した磁気部分1 1.1を有し、且つ左側に示される側に位置した非磁気部 分11.2を有する。図3に示された制動ボルト11の左端部 では、その非磁気部分11.2が、球形に丸められた端部表 40 面又は端面11.5を有する。制動ボルト11の中央領域に は、その対向側に衝突肩又は止め肩(参照番号は付与さ れていない)を有する衝突リング又は止めリング11.4が 備えられている。更にこの止めリング11.4は、スリーブ 軸受19、20の両方の内径よりも大きな外径を有する。従 ってこの止めリング11.4は、一方のスリーブ軸受19と共 に、中間に配置された圧縮ばね又は圧力ばね21のための 支持構造を形成し、他方のスリーブ軸受20と共に、制動 ボルト11の水平方向の滑動を制限するための端部止め具 又は末端止め具を形成する。

【0021】図3の図解では、制動ボルト11が、ブレー キ星形車5のスポーク5.2 の1つと協働的に噛み合って いる状態が瞬間的に示されている。制動ボルト11がこの 位置にある時には、ソレノイド12のコイル本体12.2の巻 き線12.1が給電されており、その結果として、制動ボル ト11が、破線で示された位置から実線で示された位置に スラスト挿入される。その結果として、制動ボルト11の 右端部に位置した端部止めカラー11.3又はその類似物が コイル本体12.2に突き当たるまで、磁気部分11.1が図3 の図面の左に移動する。制動ボルト11のこの挿入位置又 は侵入位置では、端部止めカラー11.3が、適切なエレベ ータ制御装置に起動機構18の作動状態を報告するスイッ チ22を起動する。圧縮ばね21が、スリーブ軸受19と制動 ボルト11の衝突リング又は止めリング11.4の間に配置さ れている。その結果として、ソレノイド12の給電が遮断 されると、この制動ボルト11が図3の図面の右に引っ込 められる形で移動させられ、破線で示される待機状態又

【0022】図4は、ブレーキ星形車5の1つのスポー ク5.2 の横断面の形状を図解する。この図に示されたほ ぼ涙滴状のスポーク横断面は、そうしたスポーク横断面 が、それに突き当たる制動ボルト11が滑って離れ、隣接 した中間間隙の中に入り込むことを容易にする。そのた め製造ボルト11が最初にスポーク5.2 の1つに偶発的に 衝突する場合にさえも、起動された制動ボルト11が隣り 合う2つのスポーク5.2 の間のその次の中間スペースの 中に確実に挿入されることを可能にする。

はスタンバイ状態に戻される。参照番号5.4 は、その関

連のブレーキプレート5.3 に固定されたブレーキライニ

ングを示し、このブレーキライニングは、駆動ロープ車

1の環状端部表面4に押し付けられる。

【0023】さて以下では、図1~図4に示される非常 ブレーキ装置の実施例の上記の説明に基づいて、この非 常ブレーキ装置の次のような動作が考察されるだろう。 【0024】誤った速度調節又はそれに類似した事態の 故に、例えばエレベータ箱の速度過剰のような非常事態 がエレベータの上昇移動中に生じた時には、そのエレベ ータに従来的に備えられた機械式の速度リミッタは、そ のエレベータ箱に備えられたレール安全装置の起動を引 き起こさない。しかし規定の過剰回転速度に達した時 に、遠心要素によって起動される接点が、両方の回転方 向において起動され、警報信号送信器として有利に使用 されることが可能であり、その接点出力がソレノイド12 の給電のための制御信号として直接的に又は間接的に働

【0025】図3を参照して既に説明されたように、制 動ボルト11は、左側の非磁気部分11.2と右側の磁気部分 11.1を含む。この磁気部分11.1は、適切な磁気伝導性材 料を含む。制動ボルト11の他方の非磁気部分11.2の材料 は、強度の高い非磁気伝導性合金から成り、エレベータ 箱において非常制動動作が起動される時に生じる静的荷

重と動的荷重に耐えることが可能でなければならない。 エレベータ箱のそうした非常制動中には、ソレノイド12 が励起され、制動ボルト11がプレーキ星形車5のスポー ク5.2 の間に突っ込まれ、ブレーキ星形車5が更に動く ことを阻止する。ブレーキ星形車5のブレーキライニン グ5.4 は、対向する駆動ロープ車1の環状端部表面4に 対して擦り合い、カップ状ばね又は円板ばね6によって 及ぼされる予めバイアス力によって決定される制動トル クを生じさせる。上記のように、ブレーキ星形車5のス ポーク5.2 の間への制動ボルト11の挿入は、ここでは、 ソレノイド12を給電することによって電磁気的に行われ る。ソレノイド12の巻き線12.1と寸法は、比較的小さな 励磁電力だけしか必要とされないように設計され、従っ て比較的微弱な制御信号が、十分に使用されることが可 能である。

【0026】図5はそうした制御装置の回路原理を示 す。この図では参照番号23が速度リミッタを示し、参照 番号23.1は、ソレノイド12の巻き線12.1を給電するため に前記速度リミッタ23によって起動される、正常時には 開いている接点を示す。

【0027】しかしソレノイド12の巻き線12.1の制御 が、図6に示されるような零入力又は待機電流原理に従 って行われることが可能であるということが、特に理解 されるべきである。ここでは、ソレノイド12の巻き線1 2.1が、正常時には閉じているリミッタによって、即ち 速度リミッタ23の休止接点23.2によって、連続的に給電 される。それによって、図7に図示された非常ブレーキ 装置の改変された構造に関して示されるように、その引 っ込められた(破線で示された)待機位置又はスタンバ イ位置に制動ボルト11を維持する。この場合には、圧縮 30 ばね又は圧力ばね21が衝突リング又は止めリング11.4の 右に配置され、制動ボルト11の左側部分11.1が磁気 材料で形成され、制動ボルト11の右側部分11.2が非磁 気材料で形成されている。図3の場合にそうであったよ うに、図7の変形例でも、制動ボルト11は、それがブレ ーキ星形車5を阻止する位置に実線で示されている。ソ レノイド12の巻き線12.1の制御は、他の信号によって追 加的に行われることが可能である。例えば何らかの理由 から操作ブレーキがエレベータ箱の確実な制動動作を行 うことが不可能である場合に、非常ブレーキ制動を行う 40 ことによって、エレベータドアが踊り場又は階上で開い ている時にエレベータ箱の位置変動と望ましくない動き を阻止することが望ましい。ソレノイド12の巻き線12.1 に対する適切な制御ロジックが、安全装置信号とエレベ ータ箱位置信号の組合せによって創出され得る。

【0028】既に起動された制動ボルト11をその待機位 置又はスタンバイ位置に引っ込めて戻すことによって非 常ブレーキ装置をその作動完了後に解除することは、そ の制御接点をリセットしてその正常な作動位置に戻すこ とによって、及び制動ボルト11を解除する移動方向にエ 50 17 スペーサリング又はスリーブ

レベータ箱の方向を変えることによって制動ボルト11の 負荷を機械的に解除することによって行われ得る。ソレ ノイド12に作用的に装着されたスイッチ又は接点22が、 制動ボルト11がその待機位置又はスタンバイ位置に戻っ たという信号をエレベータ制御装置に送る。その直ぐ後 に、非常ブレーキ装置が再びその非常ブレーキ動作を行 うための待機状態となり、非常ブレーキ装置の起動後に は、発生した非常制動の原因が調査されることが可能で ある。本発明の原理は、直接牽引エレベータ又は非歯車 式牽引エレベータ設備に関して使用可能であるばかりで なく、歯車式牽引エレベータ設備にも使用可能である。 【0029】本発明の好適本実施例が図示され説明され たが、本発明はこの実施例に限定されない。添付クレー ムの範囲内において、それ以外の形で様々に具体化され 実施され得ることが、明確に理解されなければならな

#### 【図面の簡単な説明】

(5)

20

【図1】本発明に従って作られた非常ブレーキ装置の断 面図である。

【図2】図1に示された非常ブレーキ装置のブレーキ部 分の端面図である。

【図3】図1に示された非常ブレーキ装置の起動機構又 は止め金機構の詳細を示す部分拡大図である。

【図4】制動トルクを及ぼすための噛み合い位置にあ る、図1に示された非常ブレーキ装置の制動ボルトを示 す断面図である。

【図5】図1に示された非常ブレーキ装置と共に使用さ れるリミッタ接点によるソレノイド制御を示す回路図で

【図6】安全装置回路の遮断又は開路によるソレノイド 制御を示す回路図である。

【図7】零入力電流又はスタンバイ電流によって働く起 動機構又は止め金機構を使用する非常ブレーキ装置の変 形例の部分拡大図である。

#### 【符号の説明】

- 駆動ロープ車 1
- 2 ロープ港
- 3 ブレーキ片表面
- 5 ブレーキ星形車
- カップ状ばね又は円板ばね 6
- 7 駆動ロープ車軸
- 8、9 ころ軸受
- 軸受ブロック
- 制動ボルト
- ソレノイド
- 13 ベッドプレート
- 14 ブレーキ片
- 15 止めリング又は衝突リング
- 軸受カバー又は囲い部材 16

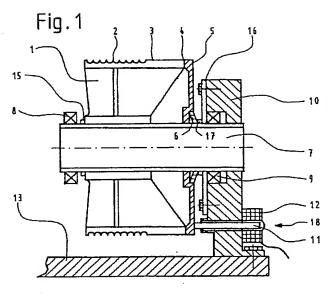
18 起動機構又は止め金機構

19、20 滑り軸受

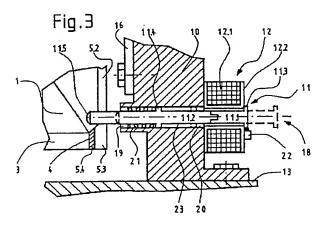
22 スイッチ

23 速度リミッタ

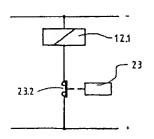
【図1】



[図3]

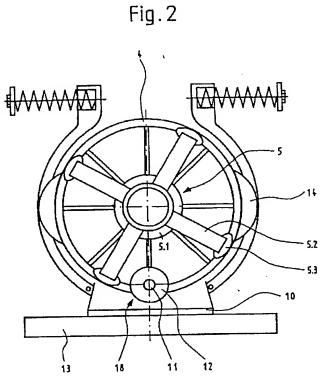


[図6] Fig.6



【図2】

10

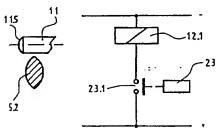


【図4】

【図5】

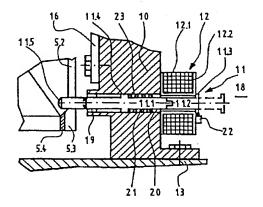
Fig.4

Fig.5



[図7]

Fig.7



THIS PAGE BLANK MEET

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

_
☐ BLACK BORDERS
☐ IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

☐ OTHER: \_\_\_\_

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.

# THIS PAGE BLANK (USPTO)